

## 南台科技大學 98 學年度第 2 期課程資訊

課程名稱	機動學
課程編碼	10D18001
系所代碼	01
開課班級	四技自控二甲
開課教師	林聰益
學分	3.0
時數	3
上課節次地點	三 1 2 3 教室 K401
必選修	必修
課程概述	<ol style="list-style-type: none"> <li>1.機動學的基本概念，機器、機械和機構之異同；對偶的種類；機構自由度之計算。</li> <li>2. 連桿機構的種類及其用途。</li> <li>3. 介紹如何找到機構的瞬心及速度分析。</li> <li>4.簡介加速度分析。</li> <li>5.介紹凸輪機構。</li> <li>6.介紹齒輪之專有名詞、齒輪系、行星齒輪之傳動比的計算。</li> <li>7.其他機構。</li> </ol>
課程目標	讓學生了解機械元件之間的相對運動及元件之位移、速度和加速度的計算方法，作為將來機構分析與設計的基礎。
課程大綱	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 機構學概念 <ol style="list-style-type: none"> <li>1.1 機構與機器的定義</li> <li>1.2 機構學的內容</li> <li>1.3 機構的簡圖符號</li> <li>1.4 對偶與運動鏈</li> <li>1.5 機構的自由度</li> </ol> </li> <li>2. 連桿機構 <ol style="list-style-type: none"> <li>2.1 連桿機構的定義</li> <li>2.2 四連桿機構</li> <li>2.3 其他連桿機構</li> </ol> </li> <li>3. 速度分析 <ol style="list-style-type: none"> <li>3.1 位移、速度、及加速度</li> <li>3.2 瞬心法</li> <li>3.3 有效速度分量法</li> <li>3.4 相對速度法</li> <li>3.5 數學分析法簡介</li> </ol> </li> <li>4. 加速度分析 <ol style="list-style-type: none"> <li>4.1 加速度分析簡介</li> </ol> </li> </ol>

	<ul style="list-style-type: none"> <li>5. 凸輪機構 <ul style="list-style-type: none"> <li>5.1 凸輪機構的基本分類</li> <li>5.2 名詞定義</li> <li>5.3 運動曲線</li> <li>5.4 設計步驟</li> </ul> </li> <li>6. 齒輪機構 <ul style="list-style-type: none"> <li>6.1 齒輪種類</li> <li>6.2 傳動原理</li> <li>6.3 齒輪系</li> <li>6.4 轉速比分析</li> </ul> </li> <li>7. 其他機構 <ul style="list-style-type: none"> <li>7.1 撓性傳動機構</li> </ul> </li> </ul>
英文大綱	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. Concepts of Mechanism <ul style="list-style-type: none"> <li>1.1 Definition of Mechanism and Machine</li> <li>1.2 Content of Mechanism</li> <li>1.3 Symbols of Mechanism Components</li> <li>1.4 Couples and Kinematic Chain</li> <li>1.5 Degree of Freedom</li> </ul> </li> <li>2. Mechanism of linkage <ul style="list-style-type: none"> <li>2.1 Definition of Linkage Mechanism</li> <li>2.2 Four Bar linkage</li> <li>2.3 Other Linkage Mechanism</li> </ul> </li> <li>3. Velocity Analysis <ul style="list-style-type: none"> <li>3.1 Displacement, Velocity and Velocity</li> <li>3.2 Instantaneous Velocity Method</li> <li>3.3 Effective Velocity Component Method</li> <li>3.4 Relative Velocity Method</li> <li>3.5 Introduction of Mathematical Analysis Method</li> </ul> </li> <li>4. Acceleration Analysis <ul style="list-style-type: none"> <li>4.1 Introduction</li> </ul> </li> <li>5. Cam Mechanism <ul style="list-style-type: none"> <li>5.1 Type of Cam Mechanism</li> <li>5.2 Nomenclature</li> <li>5.3 Motion Curve</li> <li>5.4 Steps of Design</li> </ul> </li> <li>6. Gear <ul style="list-style-type: none"> <li>6.1 Type of Gear</li> <li>6.2 Transmission Principle</li> <li>6.3 Gear Train</li> </ul> </li> </ul>

	6.4 Transmission Ratio 7. Other Mechanism 7.1 Flexible Mechanism
教學方式	課堂教授,分組討論,口頭報告,
評量方法	自行設計測驗,作業／習題練習,口頭報告,課程參與度(出席率),筆記
指定用書	機構學
參考書籍	1.隨堂講義 2.Norton, R. L., Design of Machinery, McGraw-Hill, New York, 1992.
先修科目	
教學資源	
注意事項	
全程外語授課	0
授課語言 1	華語
授課語言 2	
輔導考照 1	無
輔導考照 2	無